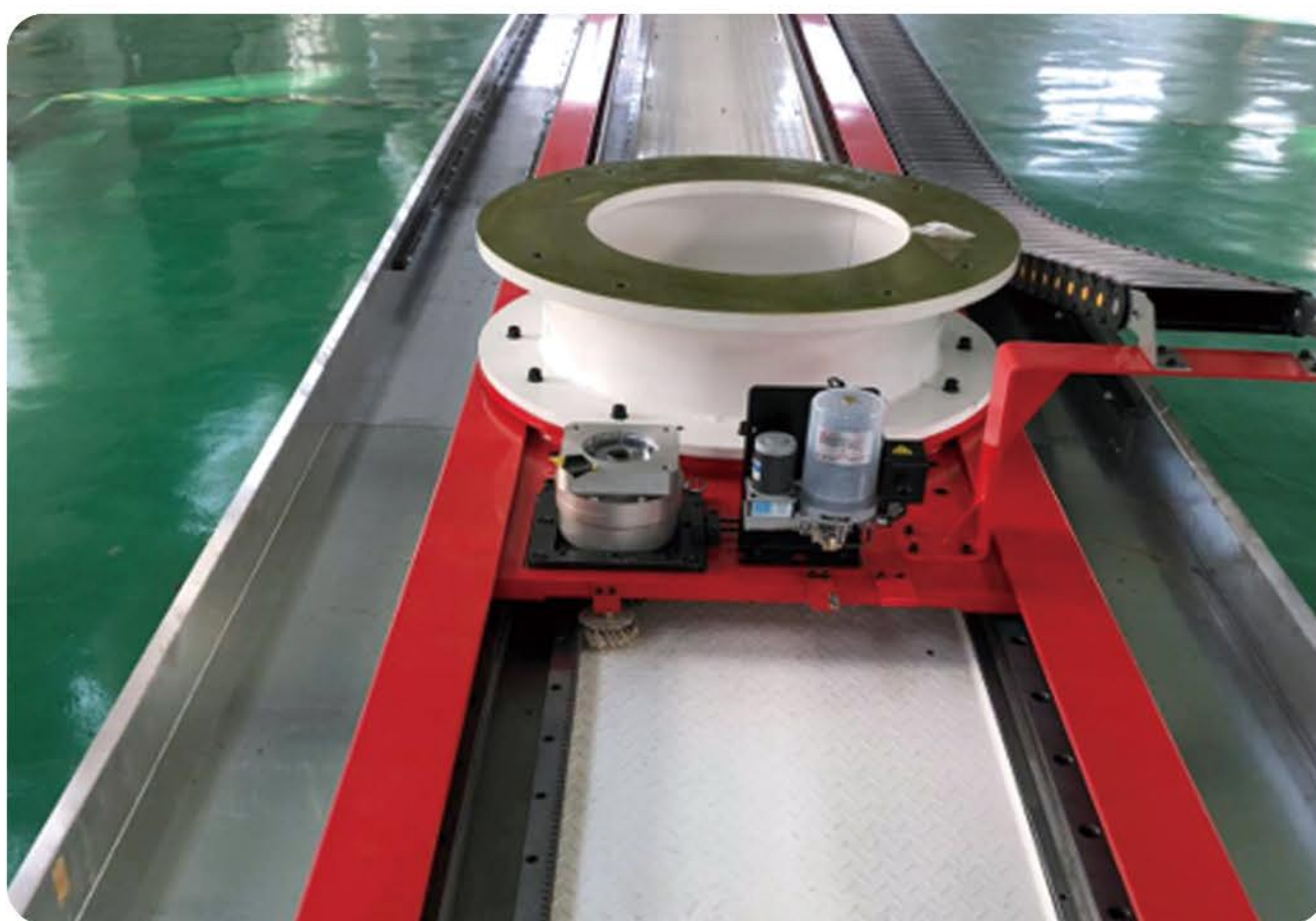




工博士
智能工厂服务商

工博士机器人导轨

工业行走第七轴

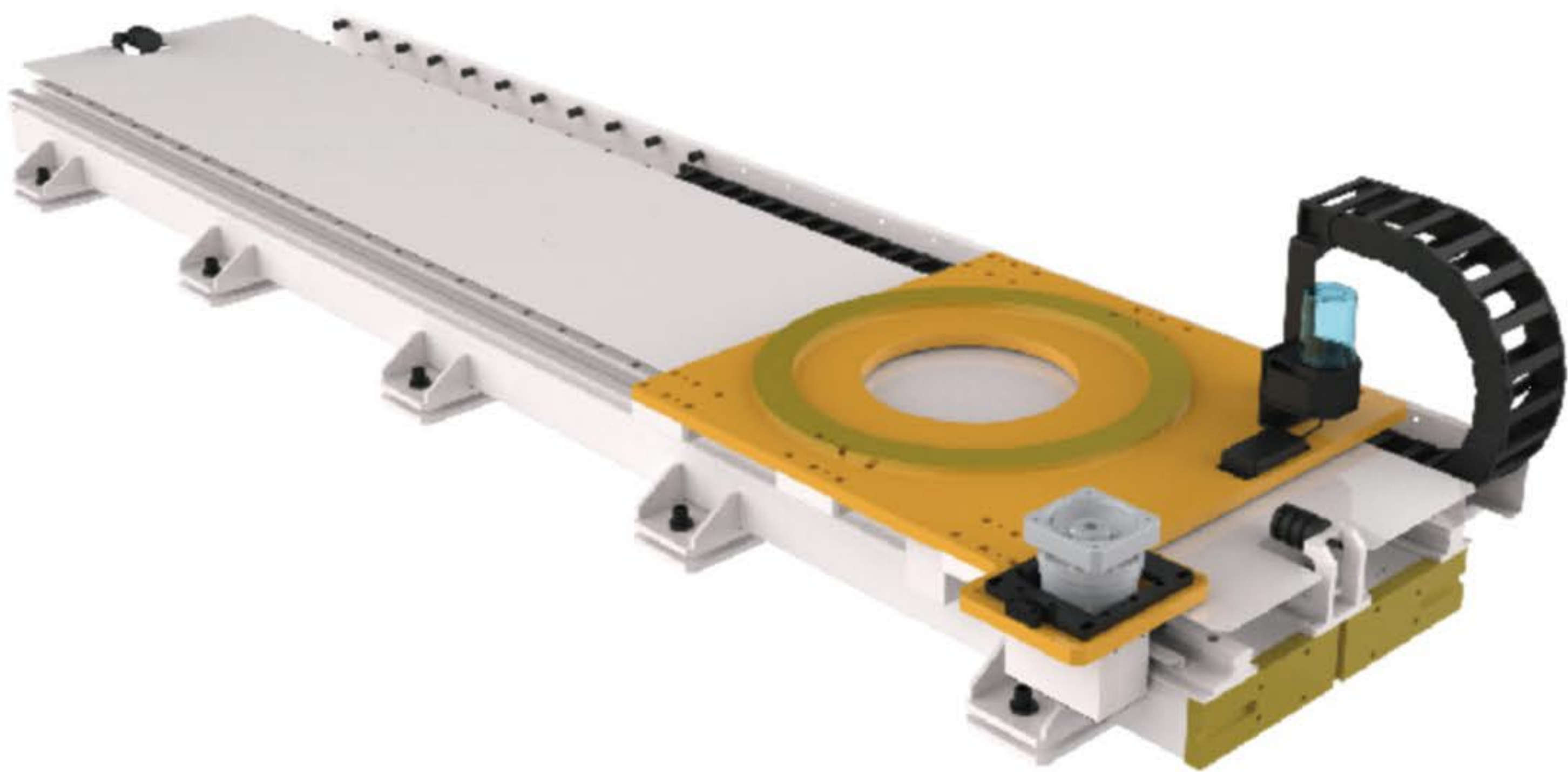


工 博 士 科 技 股 份 有 限 公 司

机器人配套之导轨



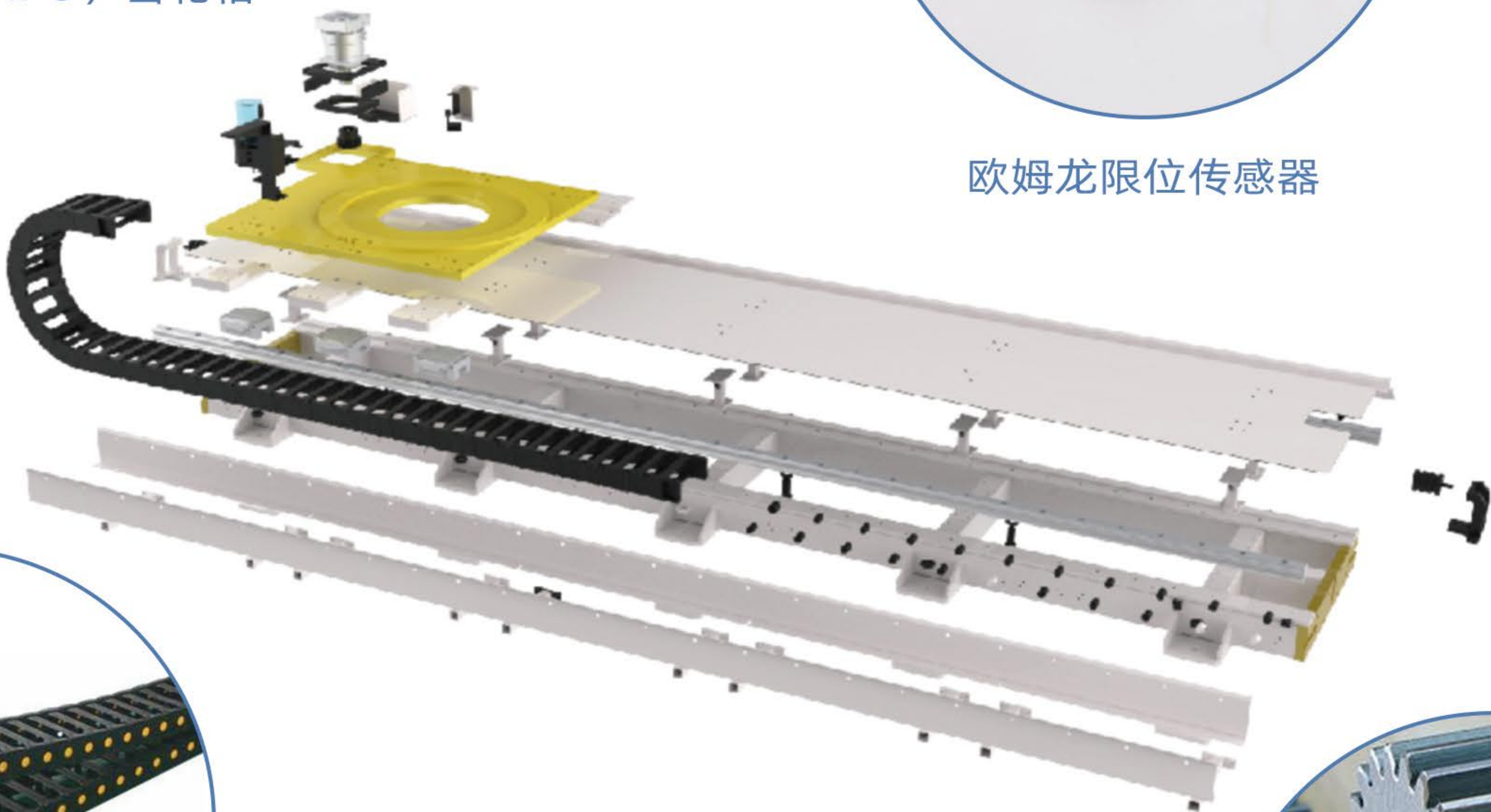
以工博士品牌机器人物联网，第七轴地轨、变位机、夹爪、快换盘、围栏、管线包、防护服、绕线器等模块化操作设备产品



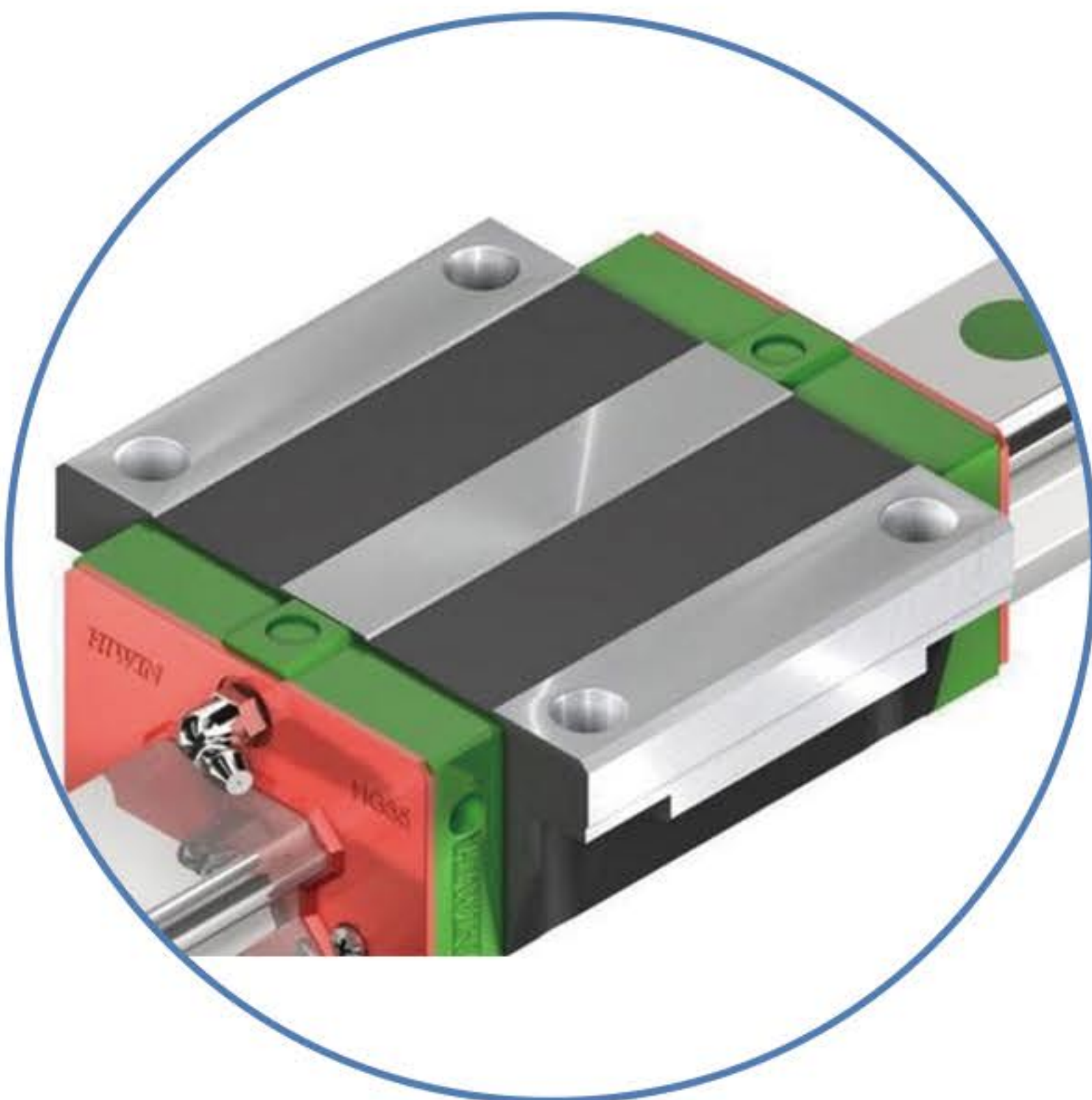
日本新宝（SHIMPO）齿轮箱



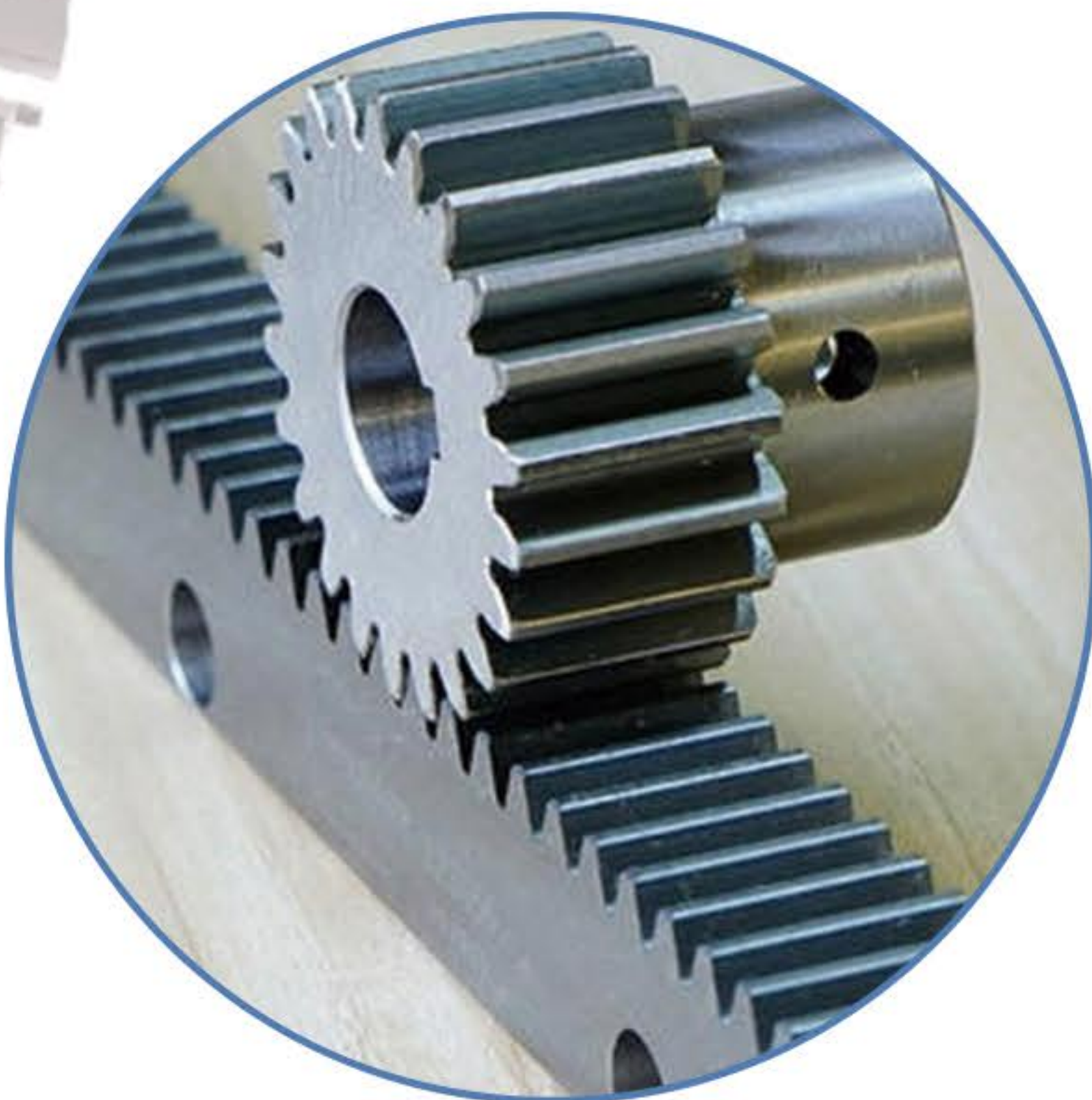
欧姆龙限位传感器



韩国肯泰特拖链

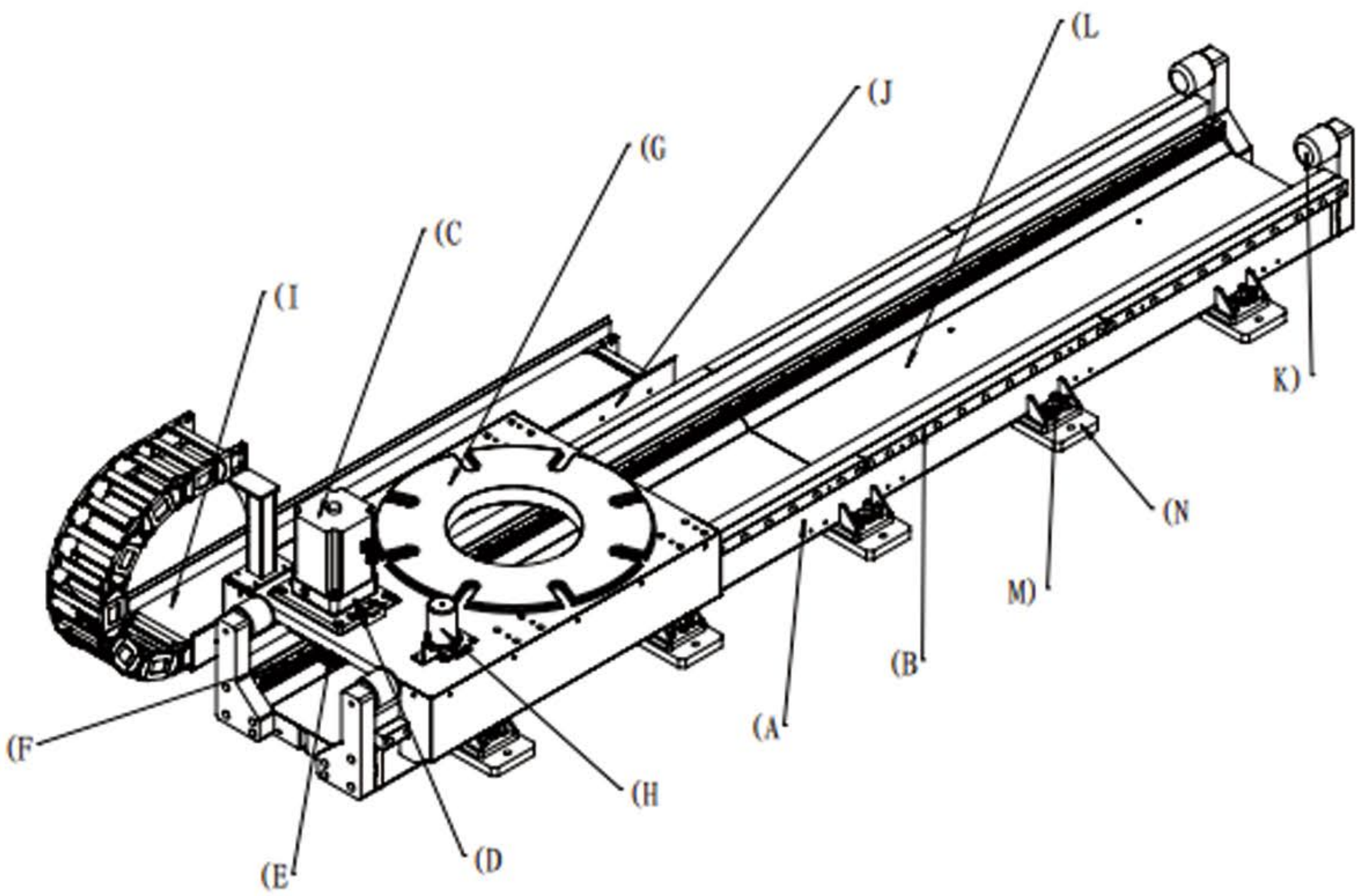


台湾上银（HIWIN）滑轨滑块



台湾 YYC 齿轮齿条

结构部件与安装



位置	说明	位置	说明
A	机架	H	润滑系统
B	导轨	I	坦克链
C	电机	J	坦克链桥架
D	变速箱	K	机械限位
E	齿轮	L	保护板
F	齿条	M	螺栓调节锁紧装置
G	机器人安装板	N	地面连接板

电气调试参数值：

*电机输出轴为直轴不带键、减速机输入为涨紧套锁紧结构

*标配减速机速比 1： 10

*模数2 斜齿轮齿数25 分度圆周长：
 $53.05 \times 3.14 = 166.5\text{mm}$

*模数3 斜齿轮齿数25 分度圆周长：
 $79.965 \times 3.14 = 251.1\text{mm}$

*模数4 斜齿轮齿数25 分度圆周长：
 $106.1 \times 3.14 = 333.3\text{mm}$

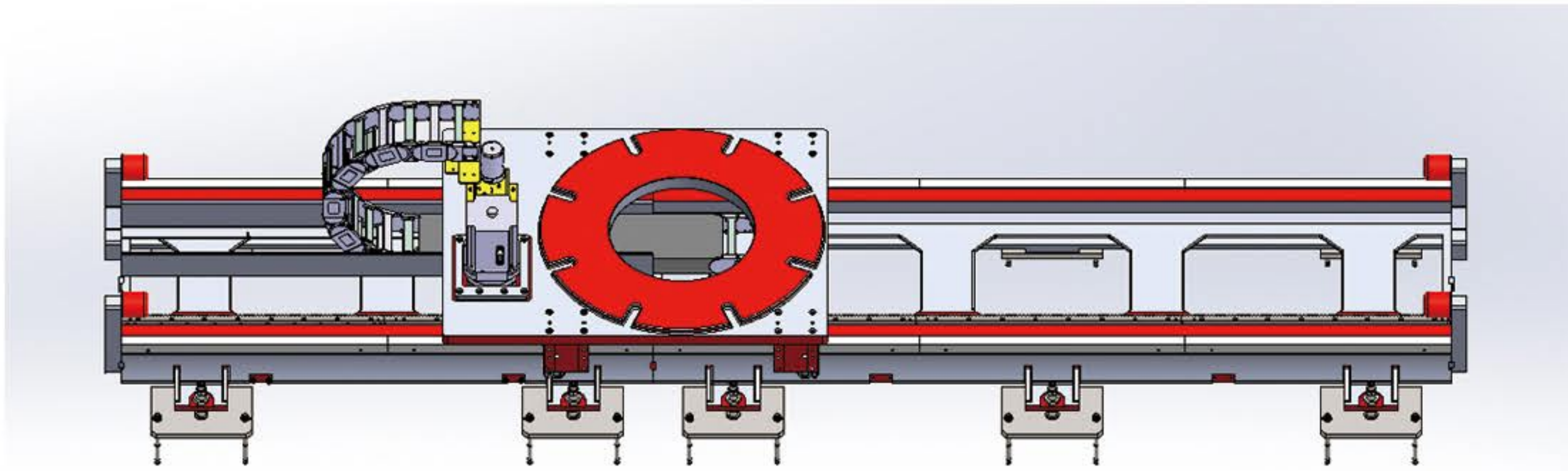
*移动速度计算公式：

移动速度 (***)mm/s = 电机转速 (r/min) ÷ 减速机速比 × 分度圆周长 (mm) ÷ 60；

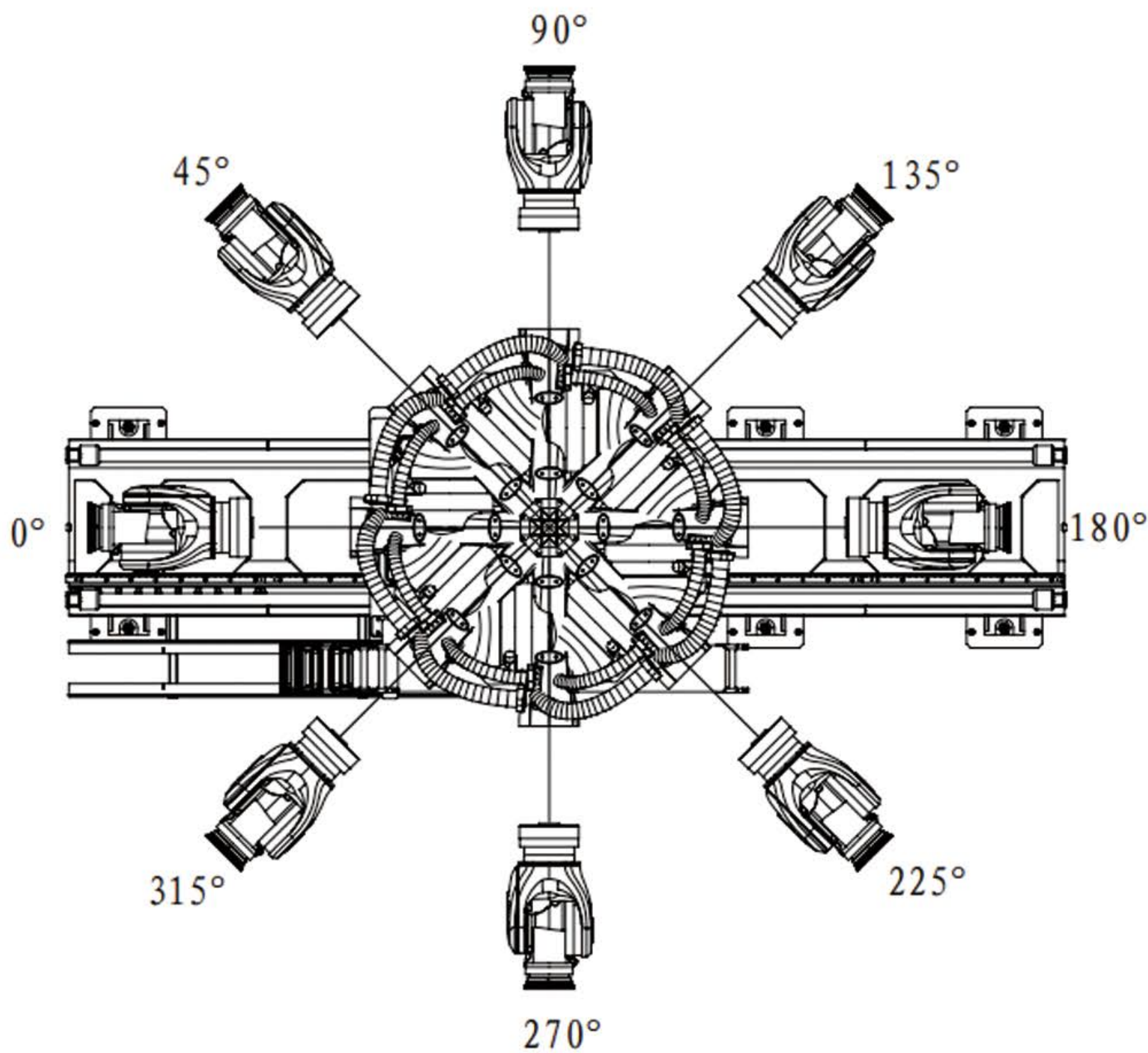
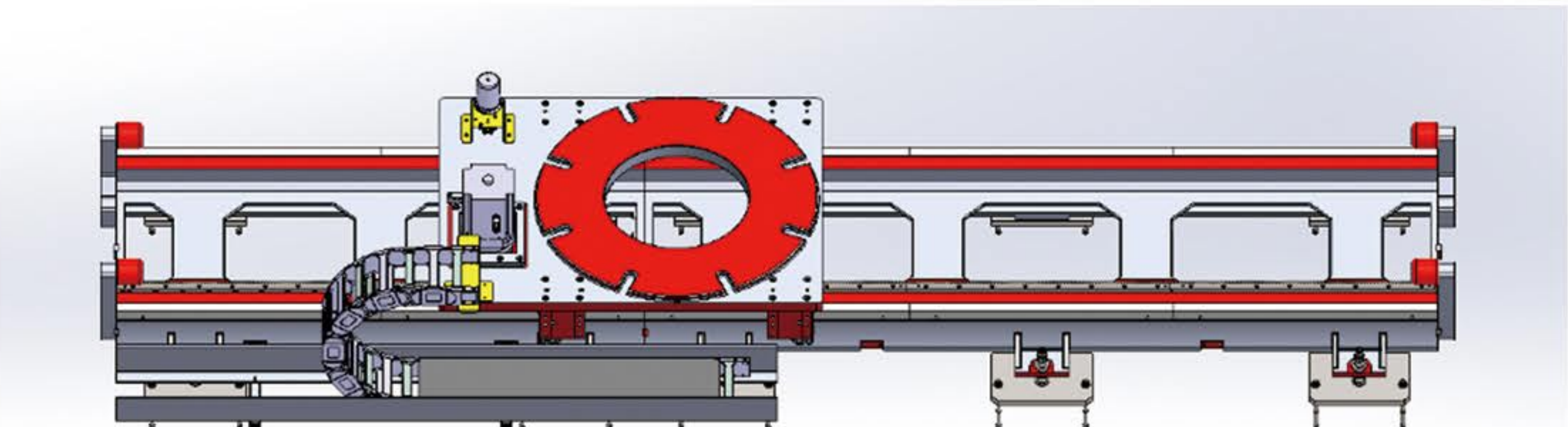
例如：电机转速=3000r/min，速比1:10，斜齿轮齿数=25，模数=3；

移动速度结果=3000÷10×166.5÷60=832.5mm/s

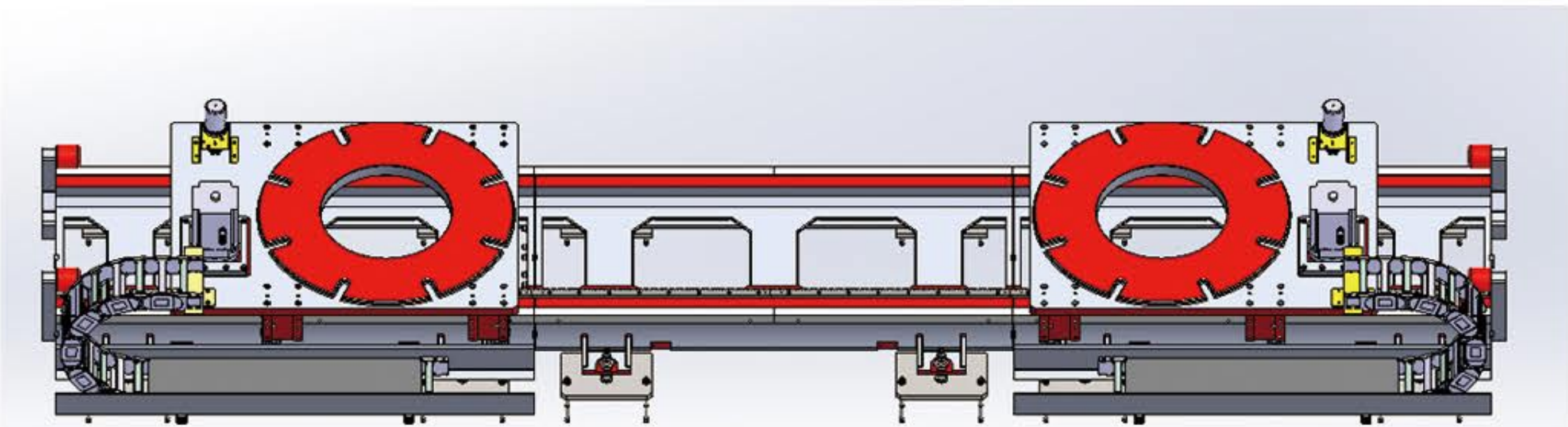
单载板坦克链内侧安装



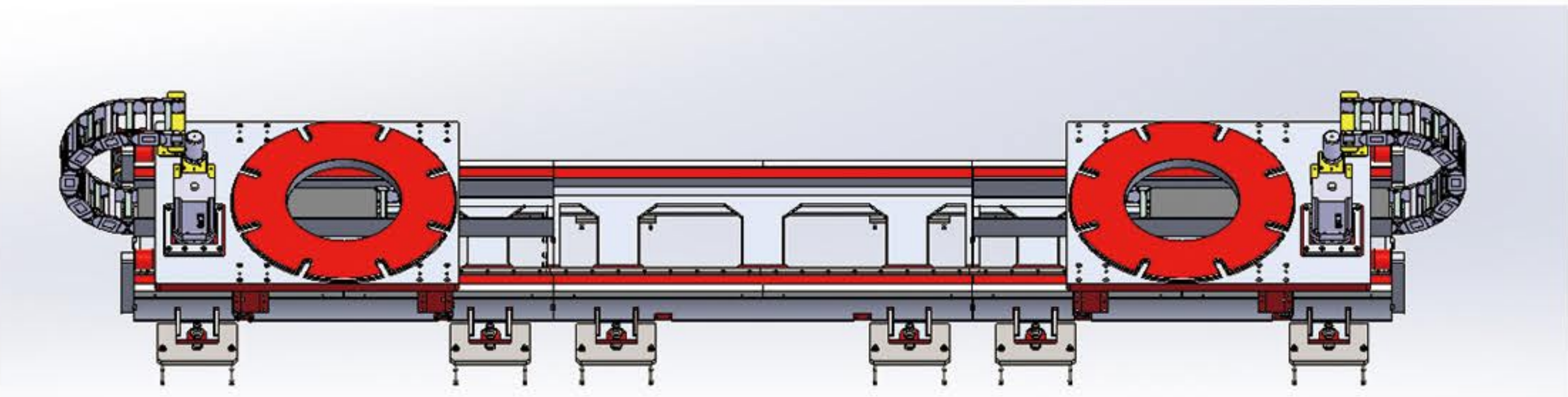
单载板坦克链外侧安装



双载板坦克链外侧安装



双载板坦克链内侧安装



产品选型



示例：GBS-01-W3000-GB8000-T

GBS

↓

工博士

01

↓

产品序列号

W

↓

本体结构

W

焊接版本

C

铸造版本

A

铝型材版本

3000

↓

额定载荷

G

↓

应用产品领域

G

一般工业

A

汽车工业

B

↓

坦克链安装位置

B

轨道内侧

E

轨道外侧

8000

↓

导轨有效行程，单位mm

导轨全长将超过有效行程
单段导轨长度不能超过5000mm
单段导轨长度超过5000mm，为拼接形式

T

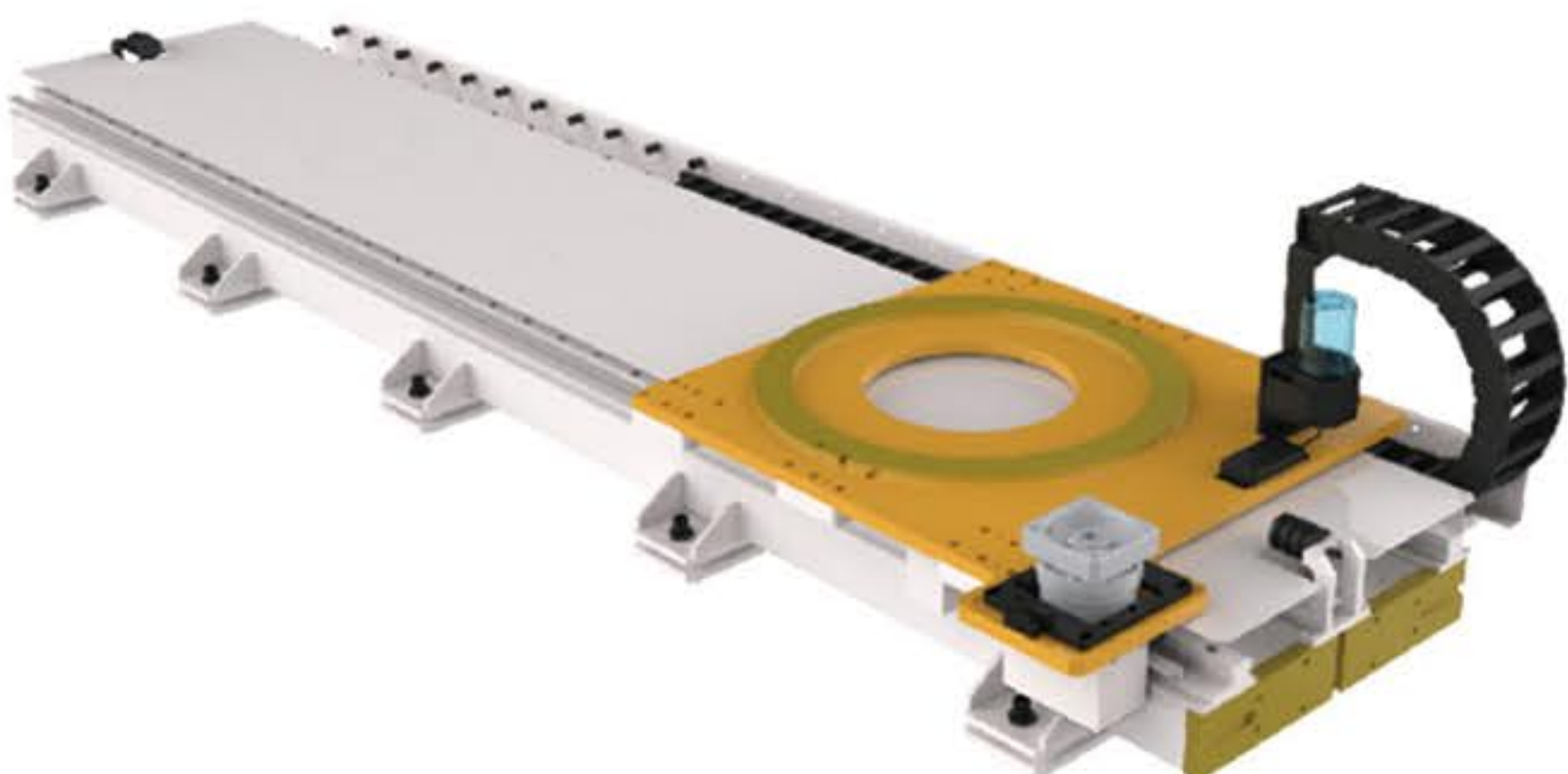
↓

T：带特殊要求款

颜色、底座高度特殊要求
现场安装特殊要求...
注：特殊要求会增加额外导轨成本

额定载荷KG	焊接本体	铸造本体	铝型材本体
200	/	/	*
500	*	/	/
1500	*	/	/
3000	*	*	/
5000	*	*	/
*可选 / 不可选			

部件名称	颜色
轨道本体	RAL5023
机器人安装板	RAL1021
拖链槽	镀锌蓝白
钣金罩	花纹铝板色
连接件	镀锌蓝白



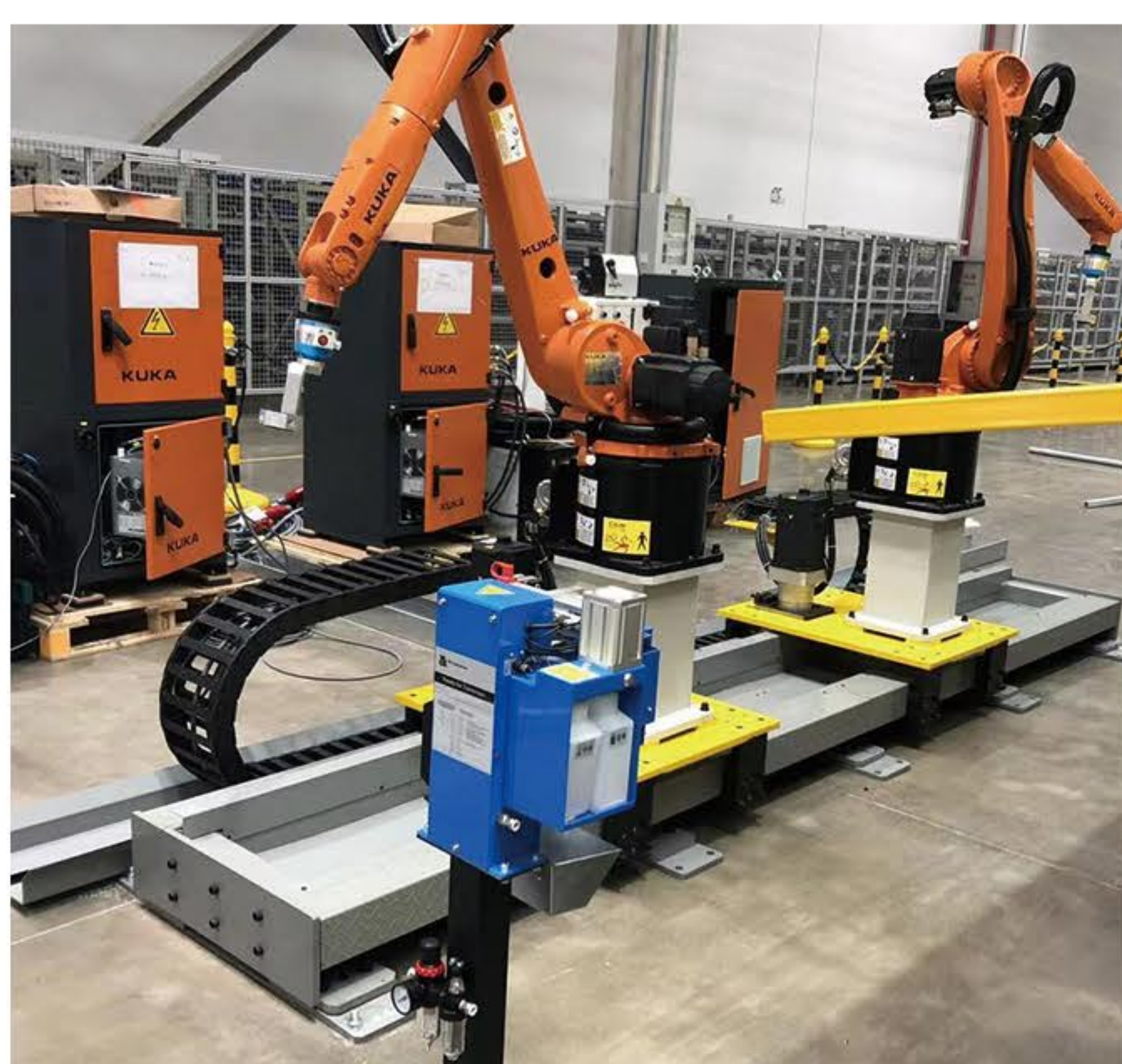
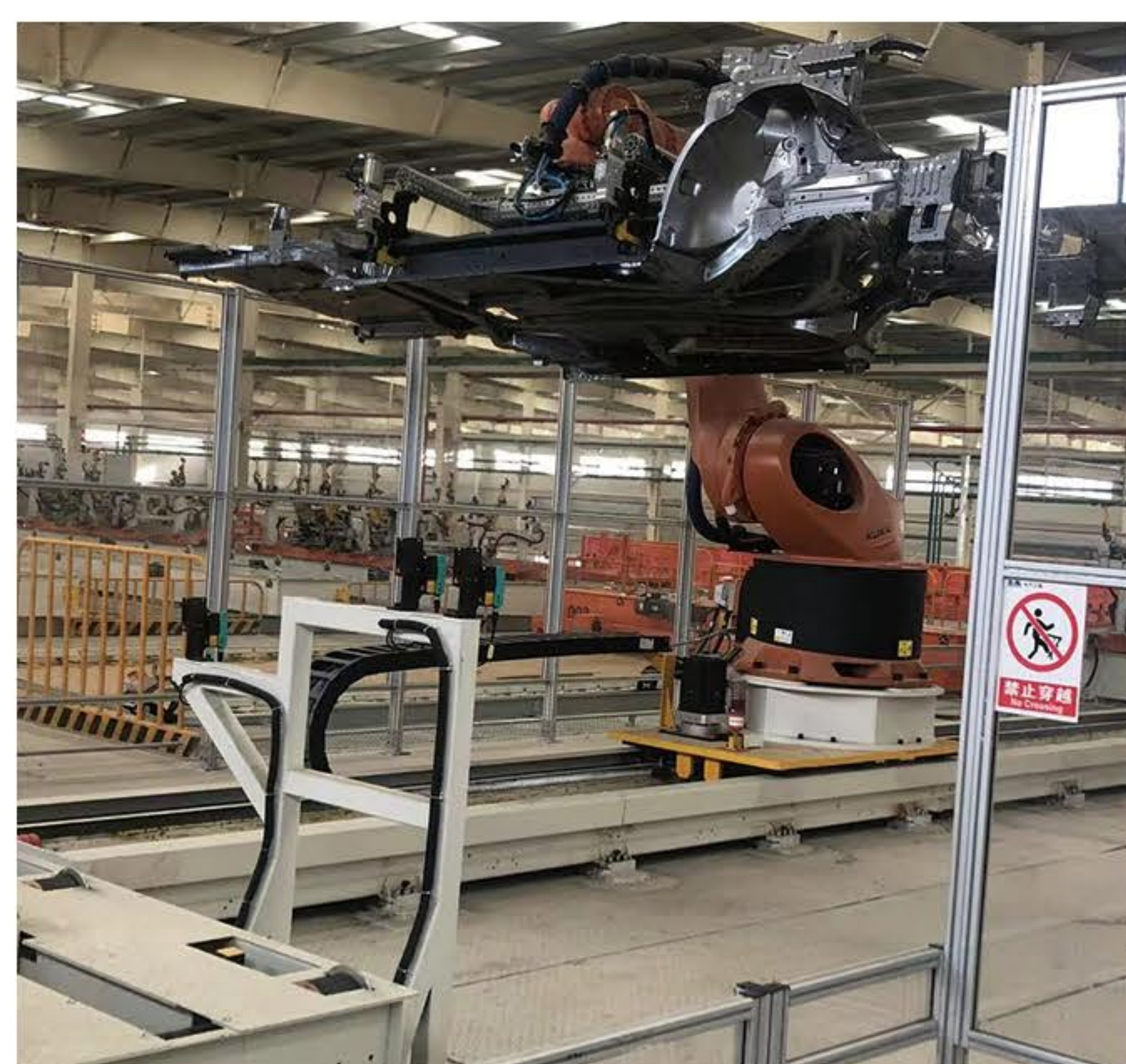
GBS-01-A200型（铝材型）	
运动板额定负载	200kg
加速度	1000mm/s
运行速度	100-1500mm/s
减速比	1:10
重复定位精度	±0.05mm
机器人臂展	1200mm以内
安装方式	水平
驱动方式	机器人外部轴
供电条件	三相380V±10%/50HZ
绝缘等级	HP
设备重量	200kg/米



GBS-01-W500型		GBS-01-W1500型
运动板额定负载	500kg	1500kg
加速度	1000mm/s	1200mm/s
运行速度	100-1250mm/s	100-1500mm/s
减速比	1:10	1:10
重复定位精度	±0.05mm	±0.05mm
机器人臂展	2000mm以内	2500mm以内
安装方式	水平	水平
驱动方式	机器人外部轴	机器人外部轴
供电条件	三相380V±10%/50HZ	三相380V±10%/50HZ
绝缘等级	H	H
设备重量	200kg/米	300kg/米

GBS-01-W3000型		GBS-01-W5000型
运动板额定负载	3000kg	5000kg
加速度	1000mm/s	1000mm/s
运行速度	100-1250mm/s	100-1665mm/s
减速比	1:10	1:10
重复定位精度	±0.05mm	±0.05mm
机器人臂展	3200mm以内	3300mm以内
安装方式	水平	水平
驱动方式	机器人外部轴	机器人外部轴
供电条件	三相380V±10%/50HZ	三相380V±10%/50HZ
绝缘等级	HP	HP
设备重量	380kg/米	5000kg

应用案例





使命：让智造更简单

愿景：有工厂就有工博士

价值观： 客户第一 团队合作 拥抱变化 诚信正直



工博士网：www.gongboshi.com

官网：www.gongboshi.org

电话：021-31666777

地址：上海市宝山机器人产业园富联一路88号